

現代物理学

第4回目

ゲージ変換

微分形のマクスウェル方程式

$$\operatorname{div} \vec{E}(t, \vec{r}) = \frac{1}{\epsilon_0} \rho(t, \vec{r}) \quad (1)$$

$$\operatorname{div} \vec{B}(t, \vec{r}) = 0 \quad (2)$$

$$\operatorname{rot} \vec{B}(t, \vec{r}) = \mu_0 \left(\vec{j}(t, \vec{r}) + \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}(t, \vec{r})}{\partial t} \right) \quad (3)$$

$$\operatorname{rot} \vec{E}(t, \vec{r}) = - \frac{\partial \vec{B}(t, \vec{r})}{\partial t} \quad (4)$$

微分形のマクスウェル方程式がかけた！

これを解けば，電磁場のふるまいが分かる。

マクスウェル方程式の本数と自由度

- ★ マクスウェル方程式は合計で8本の方程式
- ★ 電磁場の成分は全部で6個
- ★ 方程式が多すぎる？

マクスウェル方程式

(3)の両辺の発散を計算すると

$$\underbrace{\nabla \cdot \nabla \times \vec{B}(t, \vec{r})}_0 = \mu_0 \nabla \cdot \left(\vec{j}(t, \vec{r}) + \varepsilon_0 \frac{\partial \vec{E}(t, \vec{r})}{\partial t} \right)$$

また、電荷の保存則より $\frac{\partial \rho(t, \vec{r})}{\partial t} = -\nabla \cdot \vec{j}(t, \vec{r})$

$$\frac{\partial}{\partial t} \left(\operatorname{div} \vec{E}(t, \vec{r}) - \frac{1}{\varepsilon_0} \rho(t, \vec{r}) \right) = 0$$

(4)の両辺の発散を計算すると

$$\nabla \cdot \nabla \times \vec{E}(t, \vec{r}) = -\nabla \cdot \left(\frac{\partial \vec{B}(t, \vec{r})}{\partial t} \right) \text{ より } \frac{\partial}{\partial t} \left(\operatorname{div} \vec{B}(t, \vec{r}) \right) = 0$$

マクスウェル方程式

$$\frac{\partial}{\partial t} \left(\operatorname{div} \vec{E}(t, \vec{r}) - \frac{1}{\epsilon_0} \rho(t, \vec{r}) \right) = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \left(\operatorname{div} \vec{B}(t, \vec{r}) \right) = 0$$

つまり，ガウスの法則(1)および(2)がある瞬間に成り立っているならば，それはその後ずっと維持される。

(1)と(2)は初期条件が満たしていればよいことになり，実質的な方程式の数は6本。

マクスウェル方程式は必要かつ十分な情報になっている！

電磁ポテンシャル

解くべき方程式と初期条件が満たすべき条件が混在するのは鬱陶しいので、マクスウェル方程式をもっと見通しの良い形に書き換える

あるベクトル場 $\vec{A}(t, \vec{r})$ とスカラー場 $\phi(t, \vec{r})$ を用いて

$$\vec{B}(t, \vec{r}) = \text{rot} \vec{A}(t, \vec{r})$$

$$\vec{E}(t, \vec{r}) = -\text{grad} \phi(t, \vec{r}) - \frac{\partial \vec{A}(t, \vec{r})}{\partial t}$$

としておけば、(2)と(4)は自動的に満たされる。

$$\nabla \cdot \nabla \times \vec{A} = 0 \quad \nabla \times \nabla \phi = 0$$

これらの $\vec{A}(t, \vec{r})$, $\phi(t, \vec{r})$ を電磁ポテンシャルという

電磁ポテンシャル

$$\vec{B}(t, \vec{r}) = \text{rot} \vec{A}(t, \vec{r})$$

$$\vec{E}(t, \vec{r}) = -\text{grad} \phi(t, \vec{r}) - \frac{\partial \vec{A}(t, \vec{r})}{\partial t}$$

(1)と(3)に代入し, $\text{rot rot} \vec{X} = \text{grad div} \vec{X} - \Delta \vec{X}$ を用いると

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \vec{A}(t, \vec{r}) - \text{grad} \left(\text{div} \vec{A}(t, \vec{r}) + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\mu_0 \vec{j}(t, \vec{r})$$

$$\Delta \phi(t, \vec{r}) + \text{div} \left(\frac{\partial \vec{A}(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(t, \vec{r})$$

という4本の方程式が得られる。

電磁ポテンシャルの振る舞いがわかれば電磁場がわかる

電磁ポテンシャルの方程式

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \vec{A}(t, \vec{r}) - \text{grad} \left(\text{div} \vec{A}(t, \vec{r}) + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\mu_0 \vec{j}(t, \vec{r})$$

$$\Delta \phi(t, \vec{r}) + \text{div} \left(\frac{\partial \vec{A}(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(t, \vec{r}) \quad \text{まだまだ式の形が複雑}$$

もっと見通しよい式にできないか？

$$\vec{B}(t, \vec{r}) = \text{rot} \vec{A}(t, \vec{r})$$

$$\vec{E}(t, \vec{r}) = -\text{grad} \phi(t, \vec{r}) - \frac{\partial \vec{A}(t, \vec{r})}{\partial t} \quad \left. \vphantom{\vec{E}(t, \vec{r})} \right\} \text{これらの関係に注目}$$

ゲージ自由度

任意の微分可能な関数 $u(t, \vec{r})$ を用意する

$$\vec{A}'(t, \vec{r}) = \vec{A}(t, \vec{r}) + \text{grad } u(t, \vec{r})$$

$$\phi'(t, \vec{r}) = \phi(t, \vec{r}) - \frac{\partial u(t, \vec{r})}{\partial t}$$

を考えると…

$$\vec{B} = \text{rot } \vec{A} = \text{rot} (\vec{A}' - \text{grad } u) = \text{rot } \vec{A}'$$

$$\vec{E} = -\text{grad } \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = -\text{grad} \left(\phi' + \frac{\partial u}{\partial t} \right) - \frac{\partial}{\partial t} (\vec{A}' - \text{grad } u)$$

$$= -\text{grad } \phi' - \frac{\partial \vec{A}'}{\partial t}$$

新しい ϕ', \vec{A}' でも元の電磁ポテンシャルと同じ電磁場になる

ゲージ自由度

$$\vec{A}'(t, \vec{r}) = \vec{A}(t, \vec{r}) + \text{grad } u(t, \vec{r})$$

$$\phi'(t, \vec{r}) = \phi(t, \vec{r}) - \frac{\partial u(t, \vec{r})}{\partial t}$$

どちらの電磁ポテンシャルを使っても物理は変わらない！

電磁ポテンシャルにはこのような自由度がある。

ちなみに、電磁ポテンシャルが満たす方程式も同じ。

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \vec{A}(t, \vec{r}) - \text{grad} \left(\text{div} \vec{A}(t, \vec{r}) + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\mu_0 \vec{j}(t, \vec{r})$$

$$\Delta \phi(t, \vec{r}) + \text{div} \left(\frac{\partial \vec{A}(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(t, \vec{r})$$

ゲージ自由度

$$\vec{A}'(t, \vec{r}) = \vec{A}(t, \vec{r}) + \text{grad } u(t, \vec{r})$$

$$\phi'(t, \vec{r}) = \phi(t, \vec{r}) - \frac{\partial u(t, \vec{r})}{\partial t}$$

どちらの電磁ポテンシャルを使っても物理は変わらない！

電磁ポテンシャルにはこのような自由度がある。

ちなみに、電磁ポテンシャルが満たす方程式も同じ。

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \vec{A}'(t, \vec{r}) - \text{grad} \left(\text{div} \vec{A}'(t, \vec{r}) + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi'(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\mu_0 \vec{j}(t, \vec{r})$$

$$\Delta \phi'(t, \vec{r}) + \text{div} \left(\frac{\partial \vec{A}'(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(t, \vec{r})$$

ゲージ自由度

$$\vec{A}(t, \vec{r}) \rightarrow \vec{A}'(t, \vec{r}) = \vec{A}(t, \vec{r}) + \text{grad } u(t, \vec{r})$$

$$\phi(t, \vec{r}) \rightarrow \phi'(t, \vec{r}) = \phi(t, \vec{r}) - \frac{\partial u(t, \vec{r})}{\partial t} \quad \text{をゲージ変換という。}$$

これを利用して、電磁ポテンシャルの式をうまく書き換える

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \vec{A}(t, \vec{r}) - \text{grad} \left(\text{div} \vec{A}(t, \vec{r}) + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\mu_0 \vec{j}(t, \vec{r})$$

$$\Delta \phi(t, \vec{r}) + \text{div} \left(\frac{\partial \vec{A}(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(t, \vec{r})$$

この方程式を一旦解いて電磁ポテンシャルを求めたとしよう。

ゲージ自由度

得られた電磁ポテンシャルを次でゲージ変換する

$$\begin{aligned}\vec{A} &\rightarrow \vec{A}_L = \vec{A} + \text{grad } \chi \\ \phi &\rightarrow \phi_L = \phi - \frac{\partial \chi}{\partial t}\end{aligned}$$

ここで、関数 $\chi(t, \vec{r})$ は次を満たすとする (ローレンスゲージ)

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \chi = - \left(\text{div } \vec{A} + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi}{\partial t} \right)$$

このとき、

$$\text{div } \vec{A}_L + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi_L}{\partial t} = \text{div } \vec{A} + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi}{\partial t} + \Delta \chi - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2 \chi}{\partial t^2} = 0$$

が成り立つことがわかる。

ゲージ自由度

電磁ポテンシャルの式はどうなるか？

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \vec{A}_L(t, \vec{r}) - \text{grad} \left(\text{div} \vec{A}_L(t, \vec{r}) + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi_L(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\mu_0 \vec{j}(t, \vec{r})$$

$$\Delta \phi_L(t, \vec{r}) + \text{div} \left(\frac{\partial \vec{A}_L(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(t, \vec{r})$$

$$\downarrow \text{div} \vec{A}_L + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi_L}{\partial t} = 0$$

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \vec{A}_L(t, \vec{r}) = -\mu_0 \vec{j}(t, \vec{r})$$

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \phi_L(t, \vec{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(t, \vec{r})$$

簡単になった！

ゲージ自由度

結局，マクスウェル方程式は，

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \vec{A}_L(t, \vec{r}) = -\mu_0 \vec{j}(t, \vec{r})$$

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \phi_L(t, \vec{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(t, \vec{r})$$

$$\operatorname{div} \vec{A}_L(t, \vec{r}) + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi_L(t, \vec{r})}{\partial t} = 0 \leftarrow \text{ローレンス条件という}$$

$$\vec{B}(t, \vec{r}) = \operatorname{rot} \vec{A}_L(t, \vec{r})$$

$$\vec{E}(t, \vec{r}) = -\operatorname{grad} \phi_L(t, \vec{r}) - \frac{\partial \vec{A}_L(t, \vec{r})}{\partial t} \quad \text{となる。}$$

ゲージ自由度

これらの式の使い方

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \vec{A}_L(t, \vec{r}) = -\mu_0 \vec{j}(t, \vec{r})$$

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \phi_L(t, \vec{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(t, \vec{r})$$

解く

条件を満たす
かチェック

$$\operatorname{div} \vec{A}_L(t, \vec{r}) + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi_L(t, \vec{r})}{\partial t} = 0$$

OKなら, 電磁場を求められる

$$\vec{B}(t, \vec{r}) = \operatorname{rot} \vec{A}_L(t, \vec{r})$$

$$\vec{E}(t, \vec{r}) = -\operatorname{grad} \phi_L(t, \vec{r}) - \frac{\partial \vec{A}_L(t, \vec{r})}{\partial t}$$

ゲージ自由度

ところで、 $\left(\Delta - \varepsilon_0\mu_0\frac{\partial^2}{\partial t^2}\right)\chi_0(t, \vec{r}) = 0$ を満たす関数を用意して

$$\vec{A}_L \rightarrow \vec{A}'_L = \vec{A}_L + \text{grad } \chi_0$$

$$\phi_L \rightarrow \phi'_L = \phi_L - \frac{\partial\chi_0}{\partial t}$$

というゲージ変換を考える

$$\left(\Delta - \varepsilon_0\mu_0\frac{\partial^2}{\partial t^2}\right)\vec{A}'_L(t, \vec{r}) = -\mu_0\vec{j}(t, \vec{r}) \quad \text{すべての関係式が成り立つ}$$

$$\left(\Delta - \varepsilon_0\mu_0\frac{\partial^2}{\partial t^2}\right)\phi'_L(t, \vec{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0}\rho(t, \vec{r})$$

$$\text{div } \vec{A}'_L(t, \vec{r}) + \varepsilon_0\mu_0\frac{\partial\phi'_L(t, \vec{r})}{\partial t} = 0$$

$$\vec{B}(t, \vec{r}) = \text{rot } \vec{A}'_L(t, \vec{r}) \quad \vec{E}(t, \vec{r}) = -\text{grad}\phi'_L(t, \vec{r}) - \frac{\partial\vec{A}'_L(t, \vec{r})}{\partial t}$$

ゲージ自由度

ところで、 $\left(\Delta - \varepsilon_0\mu_0\frac{\partial^2}{\partial t^2}\right)\chi_0(t, \vec{r}) = 0$ を満たす関数を用意して

$$\vec{A}_L \rightarrow \vec{A}'_L = \vec{A}_L + \text{grad } \chi_0$$

というゲージ変換を考える

$$\phi_L \rightarrow \phi'_L = \phi_L - \frac{\partial\chi_0}{\partial t}$$

このゲージ変換のもとで、ローレンスゲージの方程式系は**不変**に保たれる！

ローレンスゲージを実現するような関数 χ が多数存在することを意味する。

クーロンゲージ

ローレンスゲージ以外に、**クーロンゲージ**もよく使われる

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \vec{A}(t, \vec{r}) - \text{grad} \left(\text{div} \vec{A}(t, \vec{r}) + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\mu_0 \vec{j}(t, \vec{r})$$

$$\Delta \phi(t, \vec{r}) + \text{div} \left(\frac{\partial \vec{A}(t, \vec{r})}{\partial t} \right) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(t, \vec{r})$$

ゲージ自由度をうまく使って、次の条件を満たすようにする

$$\text{div} \vec{A}_C = 0 \quad \text{クーロン条件}$$

$$\left(\Delta - \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \vec{A}_C(t, \vec{r}) = \text{grad} \left(\varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \phi_C(t, \vec{r})}{\partial t} \right) - \mu_0 \vec{j}(t, \vec{r})$$

$$\Delta \phi_C(t, \vec{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(t, \vec{r}) \quad \text{静電ポテンシャルと同じ形の式}$$

ゲージ変換あれこれ

- ★ 電磁気学では、このようにゲージ変換という概念が存在する
- ★ 量子力学（ミクロの世界の理論）に電磁気学を組み込む場合、この電磁ポテンシャルのゲージ変換とそのもとでの不変性が重要な役割を果たす
- ★ 重力の理論（一般相対論）においてもゲージ理論の考え方は重要になる

素粒子標準模型

The Nobel Prize in Physics
1979



Sheldon Lee Glashow



Abdus Salam



Steven Weinberg

$SU(3)_C \times SU(2)_L \times U(1)_Y$ のゲージ理論

物質粒子 matter (fermions)

クォーク
quarks

	I	II	III
up			
down			

レプトン
leptons

electron			
electron neutrino			

電磁気力
electromagnetic

ゲージ粒子 gauge bosons



photon

強い力
strong



gluon

弱い力
weak



Z boson

W⁺ boson

W⁻ boson

ヒッグス粒子 Higgs bosons



Higgs boson ©higgstan.com

電磁波

マクスウェル方程式と電磁波

$$\operatorname{div} \vec{E}(t, \vec{r}) = \frac{1}{\epsilon_0} \rho(t, \vec{r})$$

$$\operatorname{div} \vec{B}(t, \vec{r}) = 0$$

$$\operatorname{rot} \vec{B}(t, \vec{r}) = \mu_0 \left(\vec{j}(t, \vec{r}) + \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}(t, \vec{r})}{\partial t} \right)$$

$$\operatorname{rot} \vec{E}(t, \vec{r}) = - \frac{\partial \vec{B}(t, \vec{r})}{\partial t}$$

簡単な場合に，これらの式を変形してみよう

電磁波

- 電流や電荷のない空間を考える。
- 境界条件: BやEが y, z によらず, x と t の関数であるとする

$$\frac{\partial E_x(x, t)}{\partial x} = \frac{\partial E_x(x, t)}{\partial t} = 0 \qquad \frac{\partial B_x(x, t)}{\partial x} = \frac{\partial B_x(x, t)}{\partial t} = 0$$

$$\frac{\partial E_z(x, t)}{\partial x} = \frac{\partial B_y(x, t)}{\partial t} \qquad \frac{\partial E_y(x, t)}{\partial x} = -\frac{\partial B_z(x, t)}{\partial t}$$

$$\frac{\partial B_z(x, t)}{\partial x} = -\varepsilon_0\mu_0 \frac{\partial E_y(x, t)}{\partial t} \qquad \frac{\partial B_y(x, t)}{\partial x} = \varepsilon_0\mu_0 \frac{\partial E_z(x, t)}{\partial t}$$

電磁波

$$\frac{\partial^2 E_z}{\partial t^2} = \frac{1}{\varepsilon_0 \mu_0} \frac{\partial^2 E_z}{\partial x^2}$$

$$\frac{\partial^2 B_z}{\partial t^2} = \frac{1}{\varepsilon_0 \mu_0} \frac{\partial^2 B_z}{\partial x^2}$$

$$\frac{\partial^2 E_y}{\partial t^2} = \frac{1}{\varepsilon_0 \mu_0} \frac{\partial^2 E_y}{\partial x^2}$$

$$\frac{\partial^2 B_y}{\partial t^2} = \frac{1}{\varepsilon_0 \mu_0} \frac{\partial^2 B_y}{\partial x^2}$$

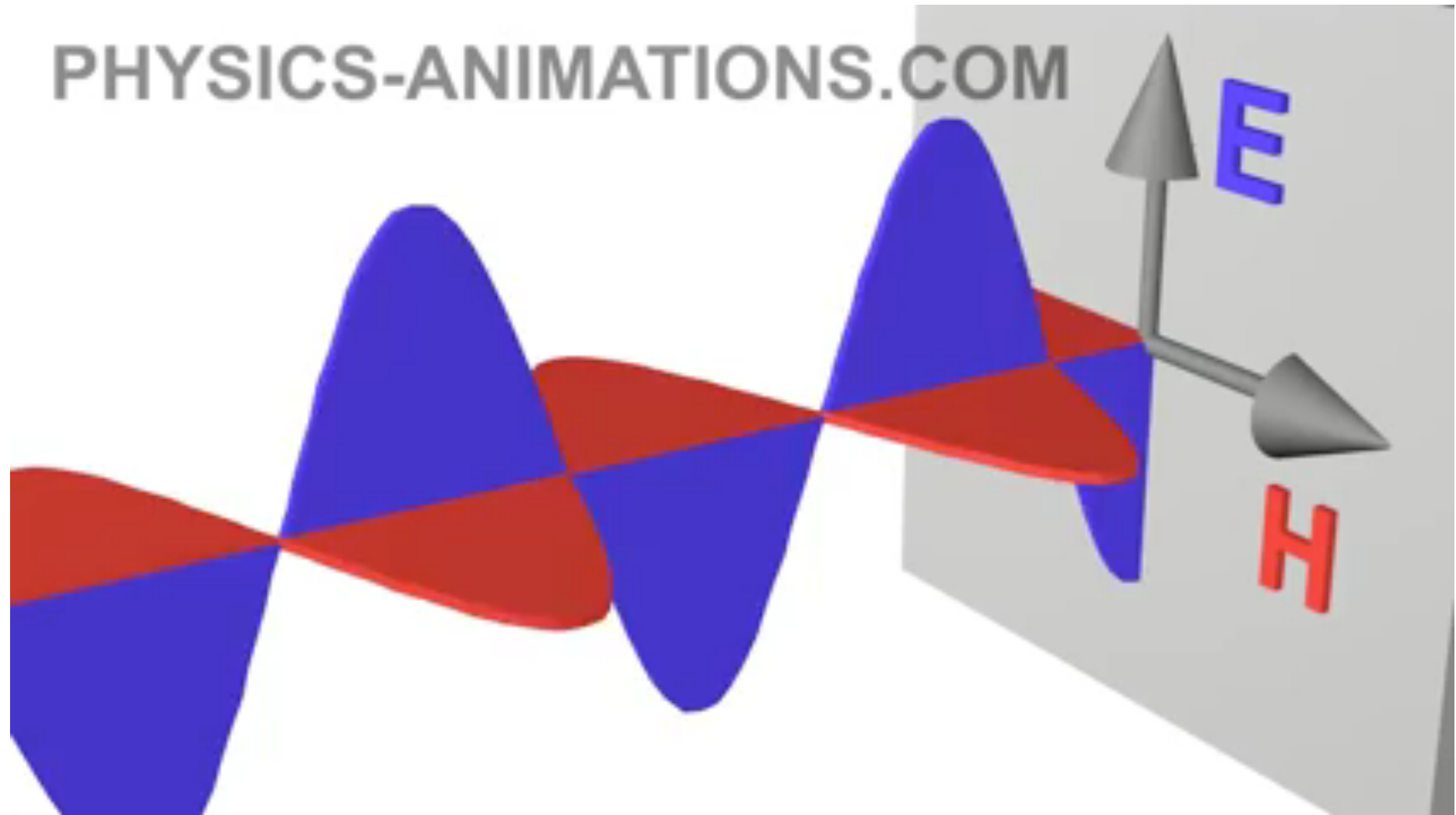
参考: 静止した媒質の中を速度 c で x 方向に進む波を表す式

$$\frac{\partial^2 f(x, t)}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 f(x, t)}{\partial x^2}$$

電場や磁場は媒質中を速度 c で進む波とみなせる


$$c = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon_0 \mu_0}} \simeq 3.0 \times 10^8 \text{ m/s}$$

電磁波



<https://www.youtube.com/watch?v=4CtnUETLIFs>

電磁波の波長と名称

波長	周波数	呼び名	特性・用途
1 km	300 kHz	長波 中波 短波 超短波 極超短波	船舶通信 AMラジオ放送 FMラジオ放送 (アナログTV放送) 地上デジタル放送 衛星放送・電子レンジ・携帯電話
100 m	3 MHz		
10 m	30 MHz		
1 m	300 MHz		
10 cm	3 GHz		
1 cm	30 GHz	マイクロ波 ミリ波 サブミリ波	レーダー 電波天文学
1 mm	300 GHz	遠赤外 中間赤外 近赤外	ヒーター サーモグラフィ 赤外線リモコン
10 μm	3 THz		
1 μm	30 THz		
700 nm	400 THz	赤 緑 青紫	 OISTER
360 nm	800 THz	近紫外 衛星紫外	
100 nm	3×10^{15} Hz		
10 nm	3×10^{16} Hz	X線	日焼け・殺菌・半導体製造 レントゲン写真
10 pm	3×10^{19} Hz ~	ガンマ線	PET診断 すざく衛星 Fermi衛星は 2×10^{24} Hz以上を観測



OISTER

すざく衛星

電磁波

- ★ マクスウェル方程式を解くと，電場や磁場が波のようになって空間を伝播していく解が得られる。
- ★ 波長によって様々な呼び名がある。
- ★ 重要な点：この波の速度が定数であること
 - ★ これが何を意味するかを考える
- ★ 電磁波の発見によって，電磁気学が完成した